

华成控制板与富士smart plus伺服驱动器的连接

控制板端子接口			富士smart plus伺服驱动器接口			参数	设定值	说明
引脚号	信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明			
						PA1-01	0	控制模式（位置）
10	P+	正转脉冲输出	36	CA	正转脉冲串	PA1-03	1	指令脉冲形态（正转脉冲 / 反转脉冲）
11	P-		35	*CA		PA1-04	0	电机方向（若方向不对则改为1）
13	S+	反转脉冲输出	18	CB	反转脉冲串	PA1-05	10000	指令脉冲使用齿轮比
14	S-		17	*CB		PA1-08	2500	反馈脉冲使用齿轮比
2	A+	A相反馈脉冲输入	27	FFA	编码器A相脉冲	PA1-11	0	编码器反馈脉冲方向（若不对则改为1）
3	A-		26	*FFA		PA3 52	14	刹车信号设定（OUT2脚）
4	B+	B相反馈脉冲输入	29	FFB	编码器B相脉冲	PA3 51	28	伺服准备就绪 [S-RDY]（OUT1脚）
5	B-		28	*FFB				
6	Z+	Z相反馈脉冲输入	11	FFZ	编码器Z相脉冲			
7	Z-		10	*FFZ				
1	+24V	+24V电源	1	COMIN	输入基准电位			
9	GND	24V电源地	19	COMOUT	输出基准电位			
15	ALRM	伺服报警信号输入	20	OUT1	准备就绪			
8	SON	伺服使能输出	2	CONT1	运行命令RUN			
12	BRAKE	刹车信号	21	OUT2	制动器信号			